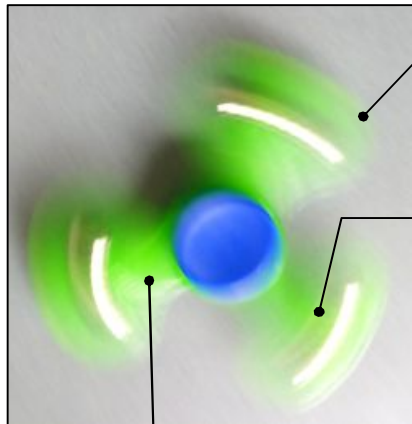


Para que el spinner se ponga en movimiento **es necesario aplicarle una fuerza**. Para producir un giro no solo hay que considerar el módulo de la fuerza y su dirección, también es importante la distancia al eje de giro. La mayor efectividad se logra si la fuerza se aplica perpendicularmente (ver dibujo). Todo esto se recoge en la magnitud denominada **momento de la fuerza**, que es un vector de módulo:  $M = F r \text{ sen } \varphi$

Para hacer girar el spinner se aplica una fuerza durante un tiempo muy corto, con lo cual el aparato pasa de velocidad nula a adquirir una velocidad determinada. Esto es así porque el momento de la fuerza produce una aceleración angular ( $\alpha$ ).

Momento y aceleración angular están relacionados por la ecuación:  $M = I \alpha$

$I$  es el llamado **momento de inercia**, y mide la resistencia que el objeto que gira opone a variar su velocidad. En rotación juega un papel similar a la masa en el movimiento de traslación.



La mejor manera de medir la rapidez con la que gira un objeto es calcular su **velocidad angular ( $\omega$ )**. La unidad más intuitiva son las vueltas/s o vueltas/min (también conocida como revoluciones por minuto o rpm). En física se emplean **rad/s**.

La **aceleración angular ( $\alpha$ )** mide la rapidez con la que varía la velocidad angular. Si el movimiento es **uniformemente acelerado** ( $\alpha = \text{constante}$ ), podemos escribir:

$$\omega = \omega_0 + \alpha t$$

$$\varphi = \varphi_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$$

La velocidad lineal ( $v$ ) de un punto que gira y la velocidad angular ( $\omega$ ) no son iguales.

La primera aumenta a medida que nos alejamos del eje de giro, siendo máxima para los puntos de la periferia. La velocidad angular es la misma para todos los puntos del objeto que gira:

$$v = \omega r$$

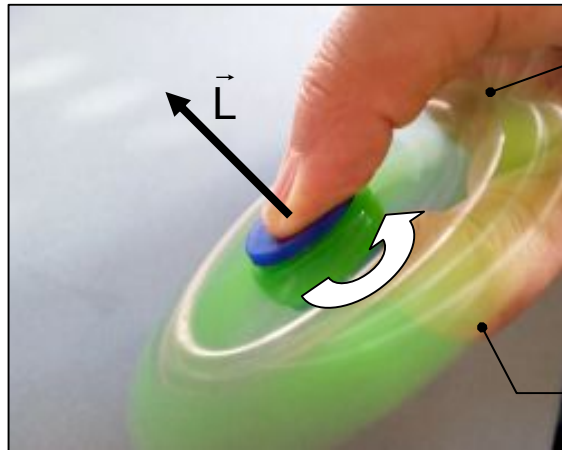
La energía cinética debida a la rotación se puede calcular a partir de la ecuación:

$$E_c = \frac{1}{2} I \omega^2$$

La energía cinética se va perdiendo debido al rozamiento con el aire y con el eje de giro.



Para evitar pérdidas por rozamientos con el eje de giro se coloca un cojinete de bolas.



Para cuantificar los giros se hace uso del **momento angular** ( $\vec{L}$ ). Un vector perpendicular al plano de giro y cuyo sentido se puede determinar aplicando la regla de la mano derecha.

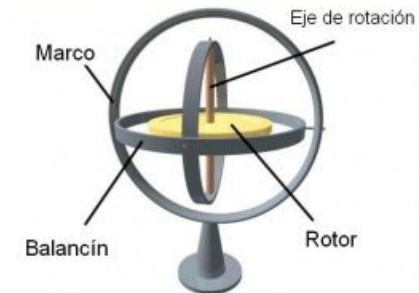
Para cuerpos rígidos su módulo es:  

$$L = I \omega$$

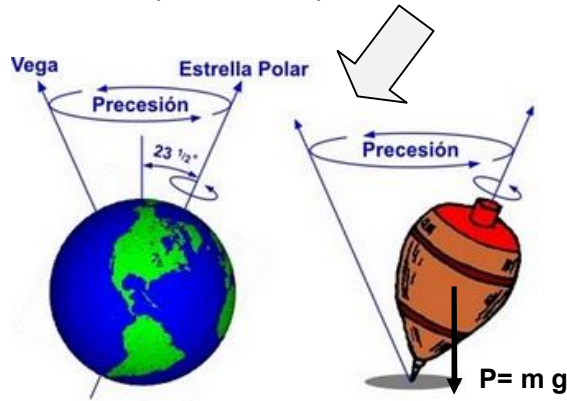


Regla de la mano derecha para determinar la dirección del momento angular ( $\vec{L}$ ).

**Un cuerpo que gira, y sobre el cual el momento de las fuerzas sea nulo, conserva constante el momento angular en módulo dirección y sentido, y su plano de rotación permanece fijo. Puedes experimentar la resistencia que opone a variar el plano de rotación intentando girar el spinner.**



Si consideramos un cuerpo en rotación cuyo eje de giro puede variar de posición y sobre el cual actúan fuerzas que dan lugar a un momento no nulo y perpendicular al momento angular, se produce una variación en dirección del momento angular y el eje de rotación gira sometido a un movimiento llamado **precesión**. La Tierra, tiene un movimiento de precesión de periodo 25 000 años.



Vídeo sobre el efecto giroscópico: <http://bit.ly/1VmcQPt>



Los giróscopos también se emplean en algunos móviles con el mismo fin. En el siguiente vídeo Steve Jobs te explica cómo: <http://bit.ly/2qK19RZ>

El hecho de que un cuerpo que gire sometido a un momento (de fuerzas) nulo mantenga su plano de rotación invariable se emplea como fundamento en los **giróscopos**, usados, entre otras aplicaciones, para mantener la orientación de los aviones gracias al horizonte artificial.



Un disco que gira (giróscopo) mantiene invariable el plano de rotación.